

PARADOX P

HB-Nr. 499341 • 276000542629746

02.10.2023 aAa: 423 Beta Kasein: A1A2 Kappa Kasein: AA ZW: gen.ZW 12.2024 Züchter: Schwengers GbR

Pedigree

PICARD v. PIKACHU
LEILA P

FOREMAN v. FREEMAX
LENA P VG-85
1. 11.673 3,94 460 3,32 388

SIMON P
LEUCLIDIA VG-86

Gesamtzuchtwert RZ€ 1726 RZG 144

Leistung Si. 73% RZM 127

| | | | |
|---------|-------|-----------|-------|
| Milch | +1205 | | |
| Fett % | +0,00 | Eiweiß % | +0,00 |
| Fett kg | +41 | Eiweiß kg | +35 |

Funktionalität

| | | |
|--------------|------------------------|-----|
| RZN | Nutzungsdauer | 120 |
| RZS | Zellzahl | 107 |
| RZR | Töchterfruchtbarkeit | 120 |
| RZPersistenz | Persistenz | 97 |
| RZD | Melkbarkeit | 112 |
| KVd | Kalbeverlauf direkt | 104 |
| RZKm | Kalbeverlauf maternal | 107 |
| RZOeko | Ökologischer Zuchtwert | 133 |
| RZFE1 | Futtermehrfizienz | 90 |
| RZRobot | Roboter Zuchtwert | 116 |

Gesundheit RZGesund 121

| | | |
|-------------|------------------------|-----|
| RZEuterfit | Eutergesundheit | 110 |
| RZKlauen | Klauengesundheit | 107 |
| RZRepro | Fruchtbarkeit | 112 |
| RZMetabol | Stoffwechselstabilität | 109 |
| DDcontrol | Mortellaro-Resistenz | 104 |
| RZKälberfit | Kälberfitness | 93 |

Exterieur RZE 120

| | |
|-----------|-----|
| Milchtyp | 99 |
| Körper | 105 |
| Fundament | 117 |
| Euter | 114 |



GM: SHV Lena P VG-85

PARADOX P ist ein Sohn von Picard aus einer hervorragenden Foreman-Tochter und geht in der Mutterlinie auf die bewährte Bullenmutter Aija Supersire Makea zurück. Die Stärke von Paradox P liegt in einer sehr guten Leistungsvererbung, die er mit hervorragender Töchterfruchtbarkeit und sehr hohen Gesundheitswerten kombiniert. Durch die Kombination einer hervorragenden Melkbarkeit (112 RZD) mit einer sehr guten Eutergesundheit sichert Paradox P die Wirtschaftlichkeit seiner Töchter. Ebenso vererbt Paradox P mehr Stärke als Größe und einen BCS von 112. Mit einem RZRobot von 116 und der dazu passenden Strichlänge und -platzierung, sowie perfekter Euterbalance eignet sich Paradox P ganz speziell für Roboterbetriebe.

Linear

| Merkmal | ZW | Tendenz | 88 | 112 | 124 | Tendenz |
|--------------------------|-----|-------------|----|-----|-----|------------|
| Größe | 102 | klein | | | | groß |
| Rippenstruktur | 107 | flach | | | | gewölbt |
| Körpertiefe | 97 | wenig | | | | viel |
| Stärke | 108 | schwach | | | | stark |
| Beckenneigung | 96 | ansteigend | | | | abfallend |
| Beckenbreite | 100 | schmal | | | | breit |
| Hinterbeinwinkelung | 90 | steil | | | | gewinkelt |
| Klauenwinkel | 107 | flach | | | | hoch |
| Sprunggelenk | 105 | derb | | | | trocken |
| Hinterbeinstellung | 113 | nach außen | | | | parallel |
| Vorderbeinstellung | 101 | nach außen | | | | parallel |
| Bewegung | 113 | schlecht | | | | gut |
| Hintereuterhöhe | 116 | tief | | | | hoch |
| Zentralband | 105 | schwach | | | | stark |
| Strichplatzierung vorn | 91 | außen | | | | innen |
| Strichplatzierung hinten | 86 | außen | | | | innen |
| Vordereuteraufhängung | 111 | lose | | | | fest |
| Euterbalance | 95 | hinten tief | | | | vorne tief |
| Eutertiefe | 112 | tief | | | | hoch |
| Strichlänge | 102 | kurz | | | | lang |